

Лекция 1

Сопротивление материалов - это дисциплина о прочности и устойчивости элементов конструкций.

Первая книга о прочности конструкций была написана Галилеем в 1638 году.

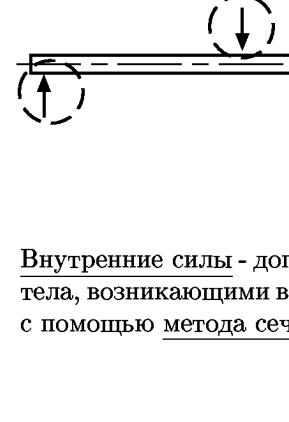
Основные гипотезы о свойствах материалов

1. Гипотеза сплошности - материал сплошь занимает объем всего тела. Размеры конструкций и их элементов значительно больше структурных элементов материалов.

2. Гипотеза однородности - свойства материалов не зависят от координат точек. Также рассматриваются только изотропные материалы - их свойства не зависят от направления.

Формы тел в сопротивлении материалов

Самая простая математическая модель реальной конструкции - стержень (брус) - тело, один из размеров которого (длина) много больше других размеров.

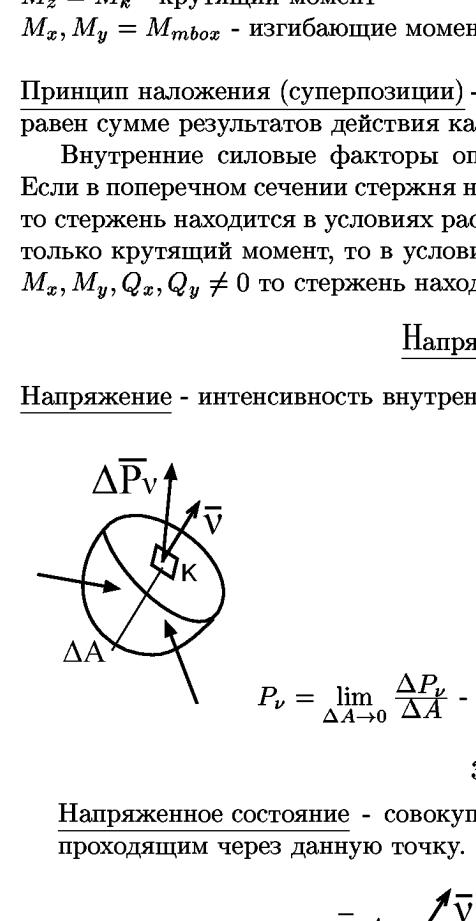


В зависимости от формы стержня, он может быть прямым, кривым, пространственным кривым.

Силы внешние и внутренние

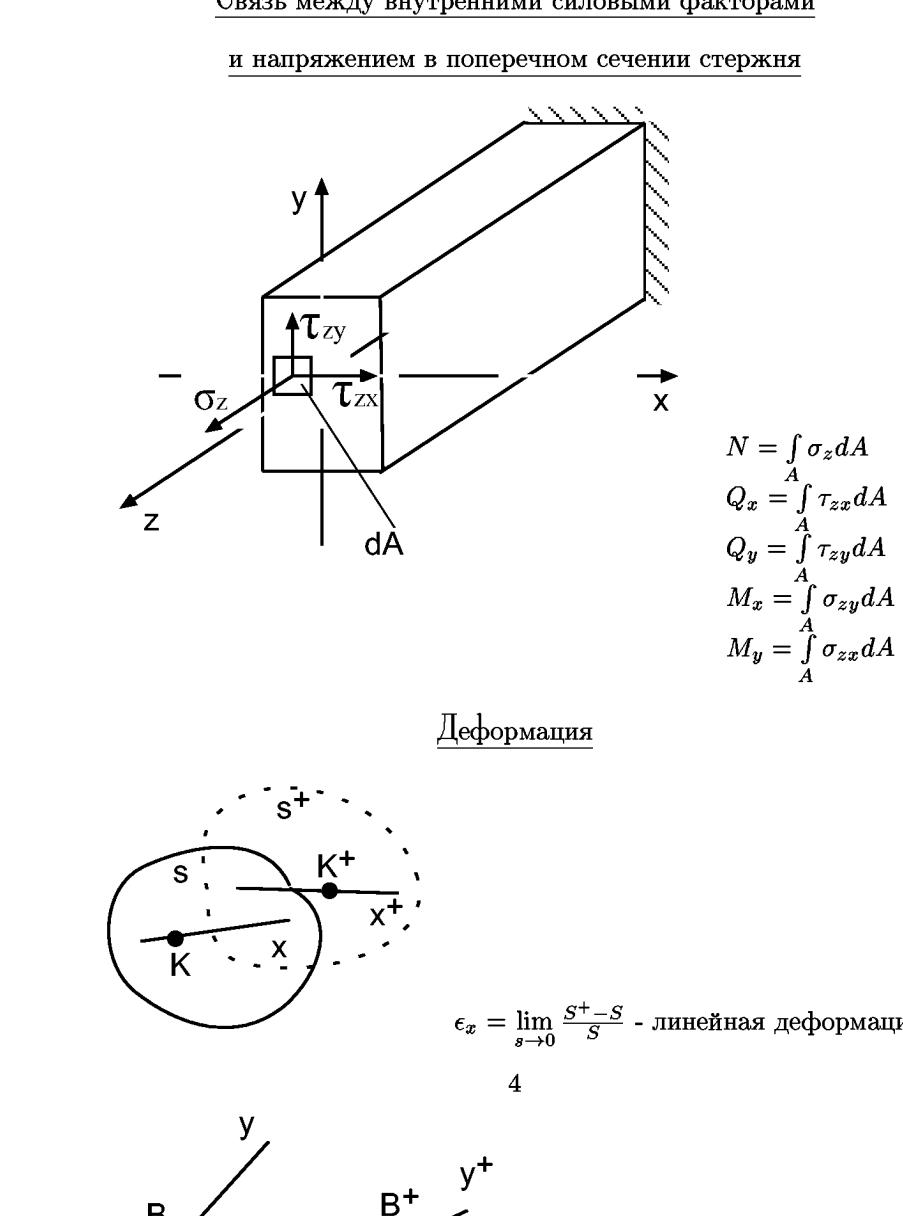
Внешние силы - могут быть распределенными и сосредоточенными.

Принцип Сен-Венана: Замена одной системы сил, распределенных по некоторой площадке статически эквивалентной системой сил, распределенных по той же площадке, влияет на состояние материала только в области, примыкающей к этой площадке и имеющей размеры порядка размеров этой площадки.



2

Внутренние силы - дополнительные силы взаимодействия между частицами тела, возникающими вследствие его деформации. Внутренние силы определяются с помощью метода сечений.



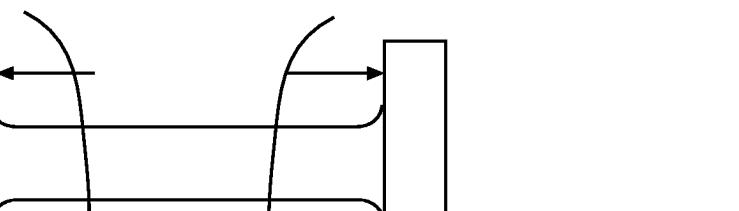
Напряжение

Напряжение - интенсивность внутренних сил.

$$P_v = \lim_{\Delta A \rightarrow 0} \frac{\Delta P_v}{\Delta A} - \text{напряжение по площадке } \Delta A \text{ в точке } K.$$

3

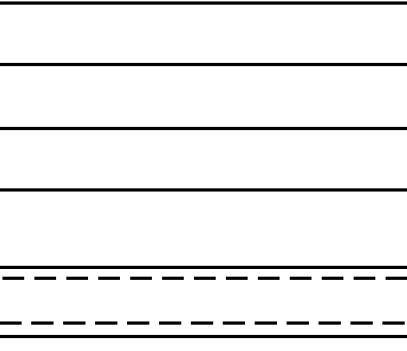
Напряженное состояние - совокупность напряжений по всем площадкам, проходящим через данную точку.



σ_v - нормальное напряжение

τ_v - касательное напряжение

Связь между внутренними силовыми факторами и напряжением в поперечном сечении стержня



$$N = \int_A \sigma_z dA$$

$$Q_x = \int_A \tau_{zx} dA$$

$$Q_y = \int_A \tau_{zy} dA$$

$$M_x = \int_A \sigma_{zy} dA$$

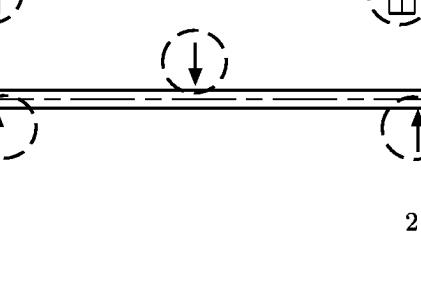
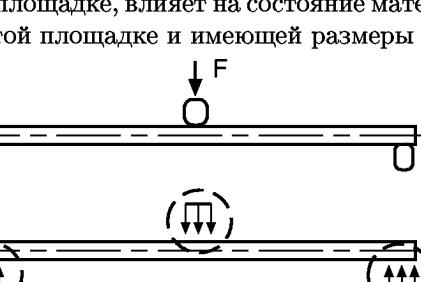
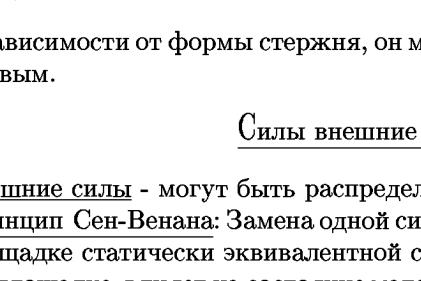
$$M_y = \int_A \sigma_{zx} dA$$

4

Деформированное состояние - совокупность линейных и угловых деформаций по всем направлениям, проходящим через данную точку.

Принцип начальных размеров

Уравнения равновесия записываются применительно к недеформированному состоянию тел.



4

5

6

7

8

9

10

11

12

13

14

15

16

17

18

19

20

21

22

23

24

25

26

27

28

29

30

31

32

33

34

35

36

37

38

39

40

41

42

43

44

45

46

47

48

49

50

51

52

53

54

55

56

57

58

59

60

61

62

63

64

65

66

67

68

69

70

71

72

73

74

75

76

77

78

79

80

81

82

83

84

85

86

87

88

89

90

91

92

93

94

95

96

97

98

99

100

101

102

103

104

105

106

107

108

109

110

111

112

113

114

115

116

117

118

119

120

121

122

123

124

125

126

127

128

129

130

131

132

133

134

135

136

137

138

139

140

141

142

143

144

145

146

147

148

149

150

151

152

153

154

155

156